

# 第3回 連立一次方程式(1)

## 逆行列 — ガウス-ジョルダン法





## 連立一次方程式

$$\begin{cases} a_{1,1}x_1 + a_{1,2}x_2 + \dots + a_{1,n}x_n = b_1 \\ a_{2,1}x_1 + a_{2,2}x_2 + \dots + a_{2,n}x_n = b_2 \\ \vdots \\ a_{n,1}x_1 + a_{n,2}x_2 + \dots + a_{n,n}x_n = b_n \end{cases}$$

$$\begin{array}{c} \text{既知} \\ \text{行列} \end{array} \rightarrow \begin{bmatrix} a_{1,1} & a_{1,2} & \cdots & a_{1,n} \\ a_{2,1} & a_{2,2} & & \\ \vdots & & \ddots & \\ a_{n,1} & & & a_{n,n} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_n \end{bmatrix} \leftarrow \begin{array}{c} \text{既知} \\ \text{ベクトル} \end{array}$$

↑  
未知  
ベクトル

$$A \mathbf{x} = \mathbf{b}$$

解析的に解けるが  $n$  が大きいと時間がかかる





## 基本行演算と基本行列

- ・ 行の交換

$$\begin{array}{c} i) \\ k) \end{array} \begin{pmatrix} a_{i1} & \dots & a_{in} \\ a_{k1} & \dots & a_{kn} \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{array}{c} i) \\ k) \end{array} \begin{pmatrix} a_{k1} & \dots & a_{kn} \\ a_{i1} & \dots & a_{in} \end{pmatrix}$$

$A$

- ・ この演算は次のような行列を掛けることで実現できる

$$\begin{array}{c} i) \\ k) \end{array} \begin{pmatrix} \mathbf{1} & \dots & & & \\ & \dots & \mathbf{0} & & \\ & & \dots & \dots & \\ & & & \dots & \mathbf{1} \\ & & & & \dots & \dots \\ & & & & & \dots & \mathbf{1} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_{i1} & \dots & a_{in} \\ a_{k1} & \dots & a_{kn} \end{pmatrix} = \begin{array}{c} i) \\ k) \end{array} \begin{pmatrix} a_{k1} & \dots & a_{kn} \\ a_{i1} & \dots & a_{in} \end{pmatrix}$$

$E_{i,k}$                        $A$

単位行列の第  $i$  行と第  $k$   
行を交換した行列



## 基本行演算と基本行列

- ある行に別の行のスカラー倍を加える

$$\begin{array}{l} i) \\ k) \end{array} \begin{pmatrix} a_{i1} & \dots & a_{in} \\ a_{k1} & \dots & a_{kn} \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{array}{l} i) \\ k) \end{array} \begin{pmatrix} a_{i1}+ca_{k1} & \dots & a_{in}+ca_{kn} \\ a_{k1} & \dots & a_{kn} \end{pmatrix}$$

$A$

- この演算は次のような行列を掛けることで実現できる

$$\begin{array}{l} i) \\ k) \end{array} \begin{pmatrix} 1 & \dots & & \\ & \ddots & & \\ & & 1 & c \\ & & & \ddots \\ & & 0 & & 1 & \dots & \\ & & & & & \ddots & \\ & & & & & & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_{i1} & \dots & a_{in} \\ a_{k1} & \dots & a_{kn} \end{pmatrix} = \begin{array}{l} i) \\ k) \end{array} \begin{pmatrix} a_{i1}+ca_{k1} & \dots & a_{in}+ca_{kn} \\ a_{k1} & \dots & a_{kn} \end{pmatrix}$$

$E_{i,k}(c)$                        $A$

単位行列の第  $i$  行に第  
 $k$  行の  $c$  倍を加えた行  
列



## 基本行演算と基本行列

### ○まとめ

- ・ 行列  $A$  に次の基本行演算を行うことは
  - ・ ある行をスカラー倍 (0倍は除く) する
  - ・ 行の交換
  - ・ ある行に別の行のスカラー倍を加える

行列  $A$  に次の基本行列を左から掛けることで実現できる.

$$i) \begin{pmatrix} 1 \cdots & & & \mathbf{0} \\ & \mathbf{1} & & \\ & & c & \\ \mathbf{0} & & & 1 \cdots \end{pmatrix} \quad E_i(c)$$
$$i) \begin{pmatrix} 1 \cdots & & & \\ & \mathbf{0} & & \mathbf{1} \\ & & \ddots & \\ & \mathbf{1} & & \mathbf{0} \cdots \end{pmatrix} \quad E_{i,k}$$
$$i) \begin{pmatrix} 1 \cdots & & & \\ & \mathbf{1} & & c \\ & & \ddots & \\ \mathbf{0} & & & 1 \cdots \end{pmatrix} \quad E_{i,k}(c)$$



## 2. 逆行列の導出

○ 行列  $A$  の逆行列  $A^{-1}$  を計算する.  $A$  は正則 ( $|A| \neq 0$ ) とする.

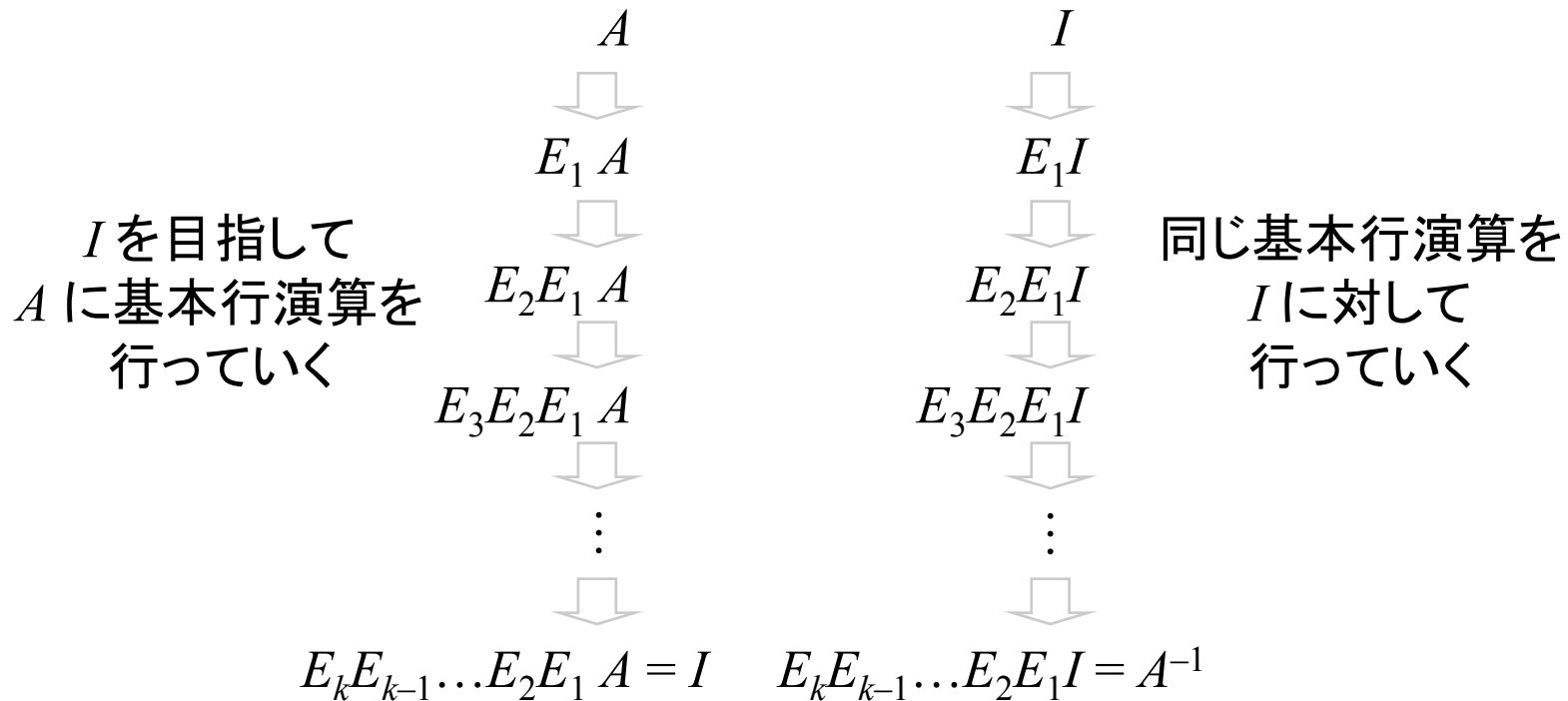
○ すでに分かっていること

逆行列は基本行列の積で表現できる

$$A^{-1} = E_k E_{k-1} \dots E_2 E_1$$

○ 逆行列計算の基本方針

$$A^{-1}A = E_k E_{k-1} \dots E_2 E_1 A = I$$



### 3. 逆行列を求めるアルゴリズム

○例

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 3 & 4 \\ 3 & 4 & 7 \end{pmatrix}$$

$$I = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} -3 & 2 & 0 \\ 2 & -1 & 0 \\ 0.5 & -1 & 0.5 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & -1 & -2 \\ 0 & -2 & -2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -2 & 1 & 0 \\ -3 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

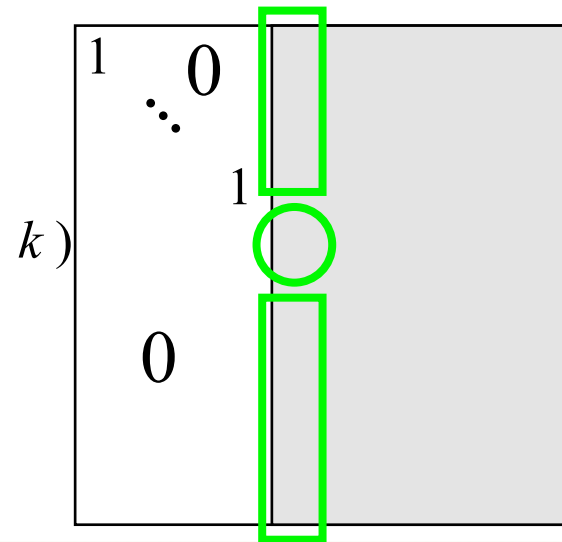
$$\begin{pmatrix} -2.5 & 1 & 0.5 \\ 1 & 1 & -1 \\ 0.5 & -1 & 0.5 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & -2 & -2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 2 & -1 & 0 \\ -3 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} -3 & 2 & 0 \\ 2 & -1 & 0 \\ 1 & -2 & 1 \end{pmatrix}$$

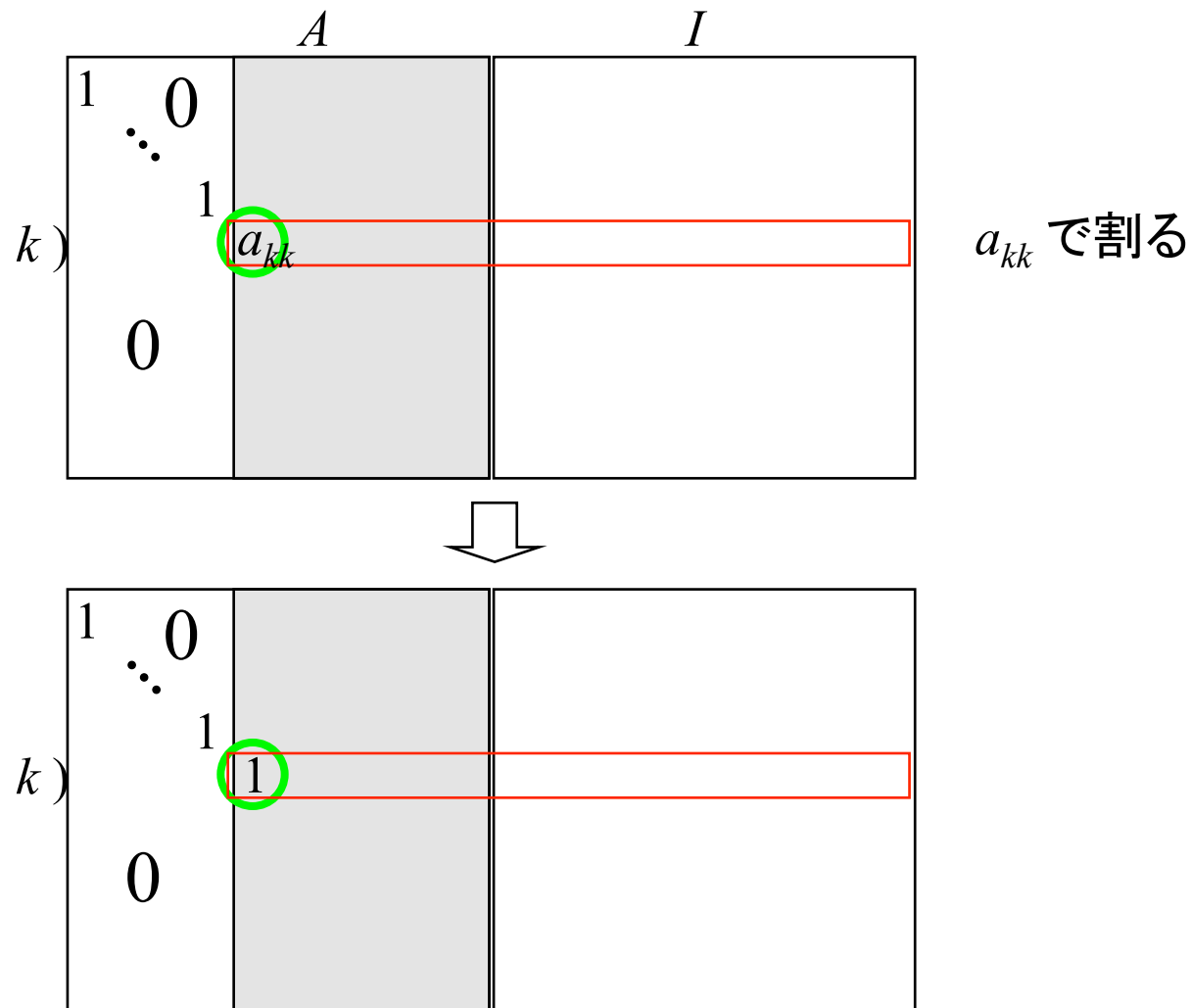






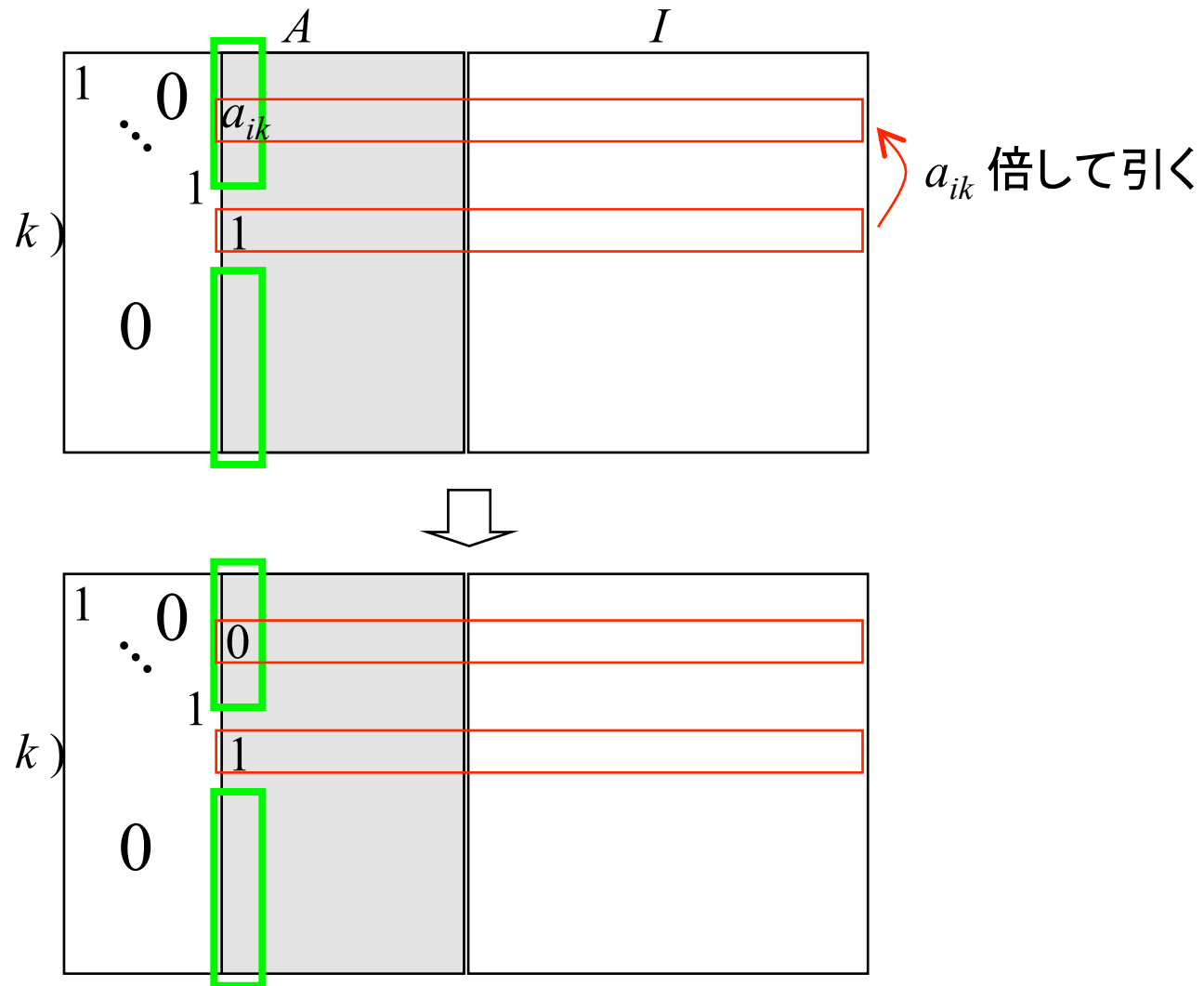
### 3. 逆行列を求めるアルゴリズム

対角要素を1にする



### 3. 逆行列を求めるアルゴリズム

非対角要素を, すべて 0 にする.



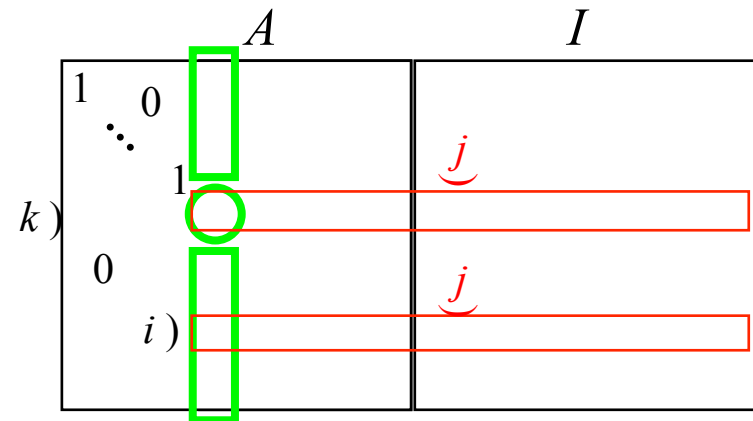
### 3. 逆行列を求めるアルゴリズム

注意: 数学では行列の行や列の番号は「1」から始まるが, C言語の配列では「0」から始まる

C言語プログラム

```
m = 2 * n;
for (k=0; k<n; k++) {
    for (j=k+1; j<m; j++)
        AI[k][j] /= AI[k][k];
    AI[k][k]=1.0;
    for (i=0; i<n ; i++) {
        if (i==k) continue;
        for (j=k+1; j<m; j++)
            AI[i][j] -=
                AI[i][k] * AI[k][j];
        AI[i][k] = 0.0;
    }
}
```

[A | I] をひとつの配列で表し,  
その要素を  
 $AI[k][j]$  ( $k = 0, \dots, n-1, j = 0, \dots, m-1$ )  
とする



対角要素を1にする  
(基本行演算「行のスカラー倍」を用いる)

非対角要素を0にする.  
(基本行演算「ある行のスカラー倍を別の行に加える」を用いる.)

### 3. 逆行列を求めるアルゴリズム

#### ○ 演習

・ 次の行列の逆行列を求めよ

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 3 & 4 \\ 1 & 2 & 3 \\ 3 & 4 & 7 \end{pmatrix} \quad A^{-1} = \begin{pmatrix} 1.0 & -2.5 & 0.5 \\ 1.0 & 1.0 & -1.0 \\ -1.0 & 0.5 & 0.5 \end{pmatrix}$$

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 8 \\ 1 & 2 & 3 \\ 2 & 3 & 5 \end{pmatrix} \quad A^{-1} = \begin{pmatrix} -0.25 & -3.5 & 2.5 \\ -0.25 & 1.5 & -0.5 \\ 0.25 & 0.5 & -0.5 \end{pmatrix}$$

$$A = \begin{pmatrix} 8 & 2 & 2 \\ 3 & 1 & 2 \\ 5 & 2 & 3 \end{pmatrix} \quad A^{-1} = \begin{pmatrix} 0.25 & 0.5 & -0.5 \\ -0.25 & -3.5 & 2.5 \\ -0.25 & 1.5 & -0.5 \end{pmatrix}$$

次の節の  
「ピボット選択法」で  
対応が可能になる

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 4 & 4 \\ 3 & 4 & 7 \end{pmatrix}$$

正則でない。  
逆行列が存在しない。

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 4 & 4 \\ 3 & 4 & 7 \end{pmatrix}$$

#### 4. ガウス-ジョルダン法(掃出し法による連立一次方程式の解法)

○ 連立一次方程式  $Ax = b$  を解く.

$$\begin{array}{ccc} & Ax = b & \\ & \Downarrow & \\ I \text{ を目指して} & E_1 Ax = E_1 b & \text{同じ基本行演算を} \\ A \text{ に基本行演算を} & \Downarrow & b \text{ に対して} \\ \text{行っていく} & E_2 E_1 Ax = E_2 E_1 b & \text{行っていく} \\ & \Downarrow & \\ & E_3 E_2 E_1 Ax = E_3 E_2 E_1 b & \\ & \Downarrow & \\ & \vdots & \\ & \Downarrow & \\ \frac{E_k E_{k-1} \dots E_2 E_1}{I} Ax = E_k E_{k-1} \dots E_2 E_1 b & & \\ & x = E_k E_{k-1} \dots E_2 E_1 b & \end{array}$$

## 4. ガウス-ジョルダン法(掃出し法による連立一次方程式の解法)

○例

$$\begin{array}{c}
 A \\
 \left( \begin{array}{ccc} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 3 & 4 \\ 3 & 4 & 7 \end{array} \right) \\
 \left( \begin{array}{ccc} 1 & 2 & 3 \\ 0 & -1 & -2 \\ 0 & -2 & -2 \end{array} \right) \\
 \left( \begin{array}{ccc} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & -2 & -2 \end{array} \right) \\
 \left( \begin{array}{ccc} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 2 \end{array} \right)
 \end{array}
 \quad
 \begin{array}{c}
 b \\
 \left( \begin{array}{c} 1 \\ 1 \\ 1 \end{array} \right) \\
 \left( \begin{array}{c} 1 \\ -1 \\ -2 \end{array} \right) \\
 \left( \begin{array}{c} 1 \\ 1 \\ -2 \end{array} \right) \\
 \left( \begin{array}{c} -1 \\ 1 \\ 0 \end{array} \right)
 \end{array}
 \quad
 \begin{array}{c}
 \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & -1 & -1 \\ 0 & 1 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{array} \right) \\
 \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{array} \right) \\
 \mathbf{x}
 \end{array}$$

## 4. ガウス-ジョルダン法(掃出し法による連立一次方程式の解法)

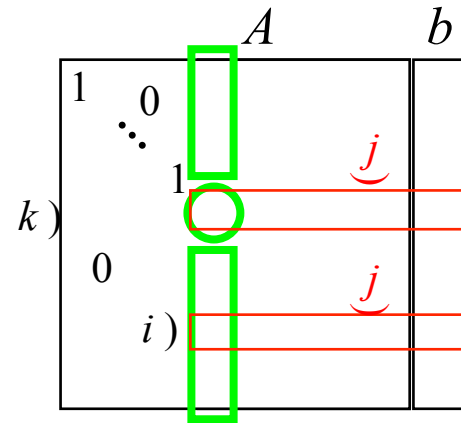
C言語プログラム

逆行列の場合とは  
ここが違うだけ

```

m = n + 1;
for (k=0; k<n; k++) {
  for (j=k+1; j<m; j++)
    Ab[k][j] /= Ab[k][k];
  Ab[k][k] = 1.0;
  for (i=0; i<n; i++) {
    if (i==k) continue;
    for (j=k+1; j<m; j++)
      Ab[i][j] -=
        Ab[i][k] * Ab[k][j];
    Ab[i][k] = 0.0;
  }
}
    
```

$[A | b]$  をひとつの配列で表し、  
その要素を  
 $Ab[k][j]$  ( $k = 0, \dots, n-1, j = 0, \dots, m-1$ )  
とする



対角要素を1にする  
(基本行演算「行のスカラー倍」を用いる)

非対角要素を0にする。  
(基本行演算「ある行のスカラー倍を別の行に加える」を用いる。)



## 4. ガウス-ジョルダン法(掃出し法による連立一次方程式の解法)

### ○注意

- ・ 計算の手間を考慮するだけならば, ガウス消去法等を用いるべき
  - ・ 連立一次方程式を解くだけなら, 逆行列を求める必要はない
  - ・ 逆行列を求める方法と同じコストのガウス-ジョルダン法も必要 ない





## 4. ガウス-ジョルダン法(掃出し法による連立一次方程式の解法)

### ○ 演習

・ 次の連立方程式を解け

$$\begin{pmatrix} 2 & 3 & 3 \\ 1 & 2 & 3 \\ 3 & 2 & 1 \end{pmatrix} \mathbf{x} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} \quad \mathbf{x} = \begin{pmatrix} 2 \\ -3 \\ 2 \end{pmatrix}$$

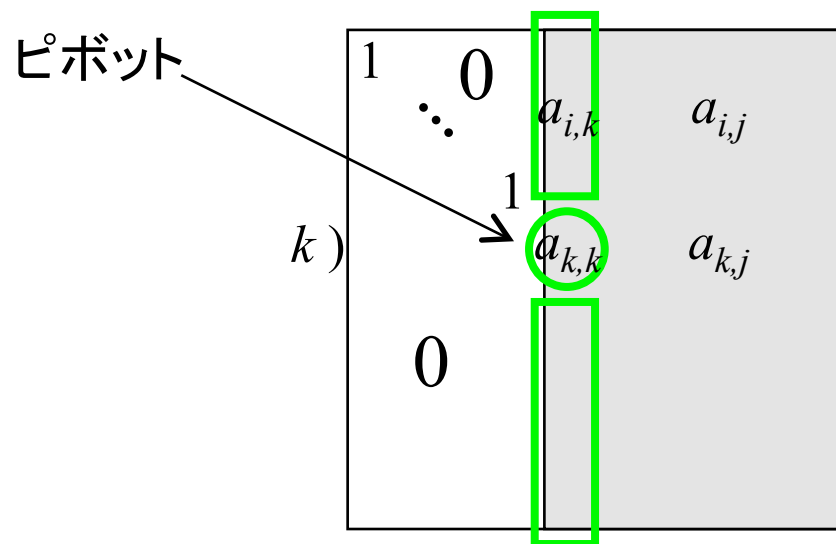
$$\begin{pmatrix} 2 & 2 & 1 \\ 3 & 2 & 3 \\ 2 & 3 & 2 \end{pmatrix} \mathbf{x} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix} \quad \mathbf{x} = \begin{pmatrix} -1.2 \\ 1.4 \\ 0.6 \end{pmatrix}$$

## 5. ピボット選択法

### ○ 前述のアルゴリズムの問題点

・  $a_{k,k} = 0 \Rightarrow$  ゼロ除算が起こる

・  $a_{k,k}$  が非常に小さい  $\Rightarrow$   $\begin{cases} a_{k,j} := a_{k,j}/a_{k,k} & \Rightarrow a_{k,j} \text{ の持つ誤差の拡大} \\ & \Rightarrow a_{k,j} \text{ 自身の値も大きくなる} \\ a_{i,j} := a_{i,j} - a_{i,k} a_{k,j} & \Rightarrow \text{情報落ち} (a_{k,j} \text{ が非常に} \\ & \text{大きいいため}) \end{cases}$



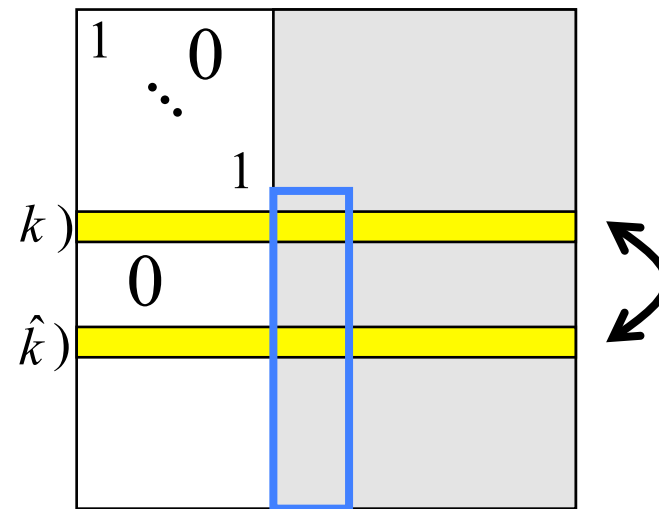


## 5. ピボット選択法

### ○ピボット選択法(部分選択法)

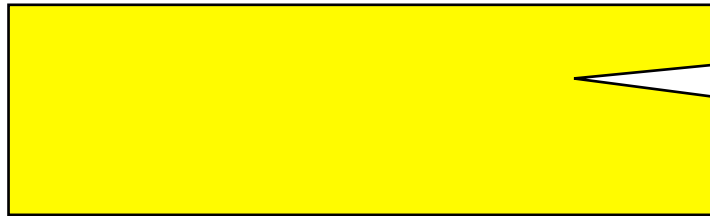
- ・基本行演算のうち「**行の交換**」はまだ使っていないかった.

$$E_{\hat{k},k} : \hat{k} = \arg \max_{i=k,\dots,n} |a_{i,k}|$$



## 5. ピボット選択法

```
for (k=0; k<n; k++) {
```



$\hat{k}$  を求め,  $k$  行と  $\hat{k}$  行を交換する  
プログラムをここに追加する

```
    for (j=k+1; j<m; j++)  
        Ab[k][j] /= Ab[k][k];  
    Ab[k][k] = 1.0;  
    for (i=0; i<n ; i++) {  
        if (i==k) continue;  
        for (j=k+1; j<m; j++)  
            Ab[i][j] -=  
                Ab[i][k] * Ab[k][j];  
        Ab[i][k] = 0.0;  
    }  
}
```

