

目次

1. 序論
 - 1.1 研究背景
 - 1.2 真空アーク推進機
 - 1.3 研究目的
 2. 原理
 - 2.1 推力測定系の形状決定
 - 2.1.1 推力測定系の分類
 - 2.1.2 測定原理
 - 2.2 ダンパ機構
 - 2.3 校正方法
 - 2.4 測定回路
 3. 実験装置
 - 3.1 真空チャンバ
 - 3.2 Trinity システム
 - 3.3 電源装置
 - 3.4 カメラシステム
 - 3.5 イグナイタ
 - 3.6 測定条件
 4. 実験方法
 - 4.1 減衰機構の測定
 - 4.2 校正試験
 - 4.3 動作試験
 5. 実験結果
 - 5.1 減衰機構の測定
 - 5.2 校正試験
 - 5.3 動作試験
 6. 考察
 - 6.1 減衰機構の測定
 - 6.2 校正試験
 - 6.3 動作試験
 7. 結論
 8. 今後の展望
- 参考文献
- 謝辞
- 付録